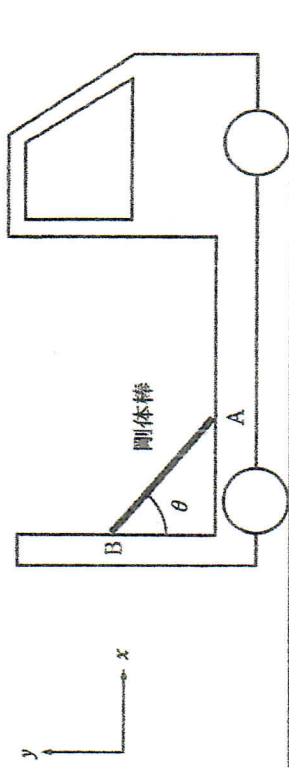


[1] 図のように、長さ L 、質量 M の細く一様な剛体棒が、トラックの荷台後部の鉛直面に立てかけてある。水平方向に x 軸、鉛直方向に y 軸を、図のようにとする。荷台の鉛直面はなめらかで、棒との間に摩擦力はたはたらない。荷台の水平面はあらく、棒との間に摩擦力がはたらく。棒は xy 平面内にあり、荷台の鉛直面と角度 θ ($0 < \theta < \frac{\pi}{2}$) をなしている。棒が荷台の水平面に接する点を A とし、 A において棒が荷台から受ける垂直抗力の大きさを N_A 、摩擦力の大きさを F_A とする。また、棒が荷台の鉛直面に接する点を B とし、 B における垂直抗力の大きさを N_B とする。棒と荷台の水平面間の静止摩擦係数を μ 、重力加速度の大きさを g とする。道路は水平として、以下の問いに答えよ。



最初、トラックは道路上に静止していた。このとき、棒は静止していた。

- 問 1 棒にはたらく力のつりあいの式を、水平成分および鉛直成分それぞれについて、 F_A 、 N_A 、 N_B 、 M 、 g のうちの必要なものを用いて表せ。
- 問 2 点 A のまわりの、棒にはたらく力のモーメントのつりあいの式を、 N_B 、 θ 、 L 、 M 、 g のうちの必要なものを用いて表せ。
- 問 3 棒が動かさないための θ の最大値を θ_m とする。 $\tan \theta_m$ を、 L 、 M 、 g 、 μ のうちの必要なものを用いて表せ。

次に、停止していたトラックは、一定の大きさ a_1 ($a_1 > 0$) の加速度で前方 (x 軸の正の向き) に動きだした。このとき、棒は荷台に対して動かなかった。以下の問 4 から問 8 では、 $0 < \theta \leq \theta_m$ とする。

問 4 N_B と F_A を、 a_1 、 θ 、 L 、 M 、 g のうちの必要なものを用いて、それぞれ表せ。

問 5 棒が荷台に対して動かないためには、 a_1 と $\tan \theta$ の間に、ある関係がなければならぬ。この関係を、 a_1 、 θ 、 L 、 M 、 g 、 μ のうちの必要なものを用いて、不等式で表せ。

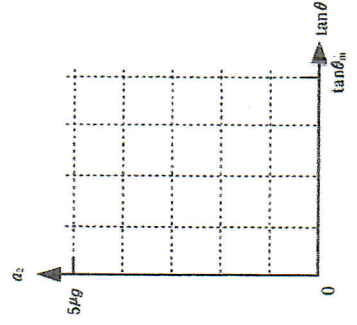
その後、トラックは一定の加速度で減速を始めた。この加速度の大きさを a_2 ($a_2 > 0$) とする。減速中、棒は荷台に対して動かなかった。

問 6 N_B と F_A を、 a_2 、 θ 、 L 、 M 、 g のうちの必要なものを用いて、それぞれ表せ。

問 7 棒が荷台に対して動かないためには、 a_2 と $\tan \theta$ の間に、ある関係がなければならぬ。この関係を、 a_2 、 θ 、 L 、 M 、 g 、 μ のうちの必要なものを用いて、不等式で表せ。ただし、いくつかの不等式を用いて表してもよい。結果だけでなく考え方も簡潔に記せ。

問 8 問 7 で求めた、 a_2 と $\tan \theta$ の関係を満たす領域を、解答欄のグラフに斜線で描け。

(解答欄)



[2] 極板の面積が A 、間隔が h で、極板間が真空の平行板コンデンサーの電気容量は、極板の端の影響を無視すると、 $\frac{\epsilon_0 A}{h}$ で与えられる。ここで ϵ_0 は真空の誘電率である。

図に示すように、面積が A の 4 枚の薄い金属板 K, L, M, N が、端をそろえて真空中にお互いに平行に置かれている。金属板 KN 間の距離を D 、金属板 LM 間の距離を d ($d < D$) とする。金属板には、抵抗、スイッチ $S1, S2$ 、および内部抵抗の無視できる電池 $B1, B2$ が図のように接続されている。電池 $B1$ の起電力は V ($V > 0$) である。最初の状態ではスイッチ $S1, S2$ は開いていた。そのとき、金属板 K, L, M, N 上の電気量はそれぞれ 0 で、すべての金属板の電位は等しかった。金属板の端の影響は無視できる。隣りあう金属板間に生じる電界(電場)はそれぞれ一様であるとして、以下の問いに答えよ。

スイッチ $S1$ を閉じると抵抗が発熱し、しばらくすると発熱はとまった。このとき、金属板 L にたくわえられた電気量は q 、金属板 M にたくわえられた電気量は $-q$ となった。

問 1 q を、 V, A, D, d, ϵ_0 のうちの必要なものを用いて表せ。

問 2 金属板 LM 間の電界の強さを、 q, A, D, d, ϵ_0 のうちの必要なものを用いて表せ。

問 3 金属板 LM 間にたくわえられたエネルギーを、 V, A, D, d, ϵ_0 のうちの必要なものを用いて表せ。

問 4 抵抗で発生した熱量を、 V, A, D, d, ϵ_0 のうちの必要なものを用いて表せ。

次に、スイッチ $S1$ を開いてからスイッチ $S2$ を閉じたところ、金属板 K にたくわえられた電気量は Q ($Q > 0$) に、金属板 N にたくわえられた電気量は $-Q$ になった。

問 5 このとき、金属板 KL 間、および金属板 LM 間の電界の強さを、 $Q, q, A, D, d, \epsilon_0$ のうちの必要なものを用いて、それぞれ表せ。

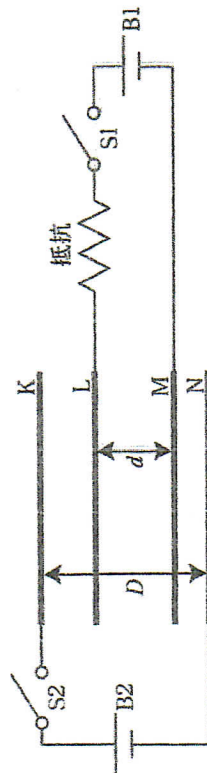
問 6 電池 $B2$ の起電力を、 $Q, q, A, D, d, \epsilon_0$ のうちの必要なものを用いて表せ。

次に、スイッチ $S2$ を開いてからスイッチ $S1$ を閉じた。しばらくすると、金属板 L にたくわえられた電気量は q' に、金属板 M にたくわえられた電気量は $-q'$ になった。

問 7 q' を $Q, q, A, D, d, \epsilon_0$ のうちの必要なものを用いて表せ。

最後に、スイッチ $S1$ を閉じたままスイッチ $S2$ を閉じた。しばらくすると金属板 K にたくわえられた電気量は Q から $Q + \Delta Q$ になり、金属板 L にたくわえられた電気量は q' から $q' + \Delta q'$ になった。また、金属板 M にたくわえられた電気量は $-q' - \Delta q'$ に、金属板 N にたくわえられた電気量は $-Q - \Delta Q$ になった。

問 8 ΔQ と $\Delta q'$ を、 $V, Q, A, D, d, \epsilon_0$ のうちの必要なものを用いて、それぞれ表せ。



[3] 図1のように、振動数 f_0 の音を発する音源が、O点で静止している観測者に向かかって、一定の速さ v でまっすぐに進んでいる。音源は、時刻 $t=0$ にA点を通過し、時刻 $t=\Delta t$ ($\Delta t > 0$)にA'点を通過した。無風状態での音速を c として、風の状態が以下のI, II, IIIそれぞれの場合に、観測者が聞く音の振動数を考えよう。以下の文中の□に適切な数式を書き入れよ。ただし、音源の移動する速さ v 、風速 w は、ともに音速 c に比べて十分に小さいものとする。

I まず、風のない状態($w=0$)について考えよう。A点で時刻 $t=0$ に発した音の波面は、時刻 $t=t_1$ にO点に達した。また、A'点で時刻 $t=\Delta t$ に発した音の波面は、時刻 $t=t_1+\Delta t$ にO点に達した。時間 Δt の間に音源が発した音を時間 Δt_1 の間に観測者が聞くので、観測者が聞く音の振動数 f_1 は、 $f_0 \Delta t, \Delta t_1$ を用いて、 $f_1 = \square$ (1) と表される。AO間の距離 d は $d = ct_1$ 、A'O間の距離 d' は $d' = c(t_1 + \Delta t) - \Delta t$ で与えられる。したがって、 $\frac{\Delta t}{\Delta t_1}$ は、 v, c を用いて、 $\frac{\Delta t}{\Delta t_1} = \square$ (2) と表される。これらのことから、観測者が聞く音の振動数 f_1 は、 v, c, f_0 を用いて、 $f_1 = \square$ (3) と表される。

II 図2のように、突然、風が \vec{AO} の向きに吹き始める場合について考えよう。時刻 $t=0$ では風は吹いていなかった。A点で時刻 $t=0$ に発した音の波面がO点に達する前のある時刻 $t=t_0$ に、速さ w の風が、 \vec{AO} の向きにすべの場所ですべていっせいに吹き始めた。その後、この音の波面は、時刻 $t=t_2$ ($t_2 > t_0$)にO点に達した。また、風が吹き始める前の時刻 $t=\Delta t$ ($\Delta t < t_0$)に音源はA'点を通過し、A'点で発した音の波面は、時刻 $t=t_2 + \Delta t$ にO点に達した。このとき、AO間の距離 d は、 t_0, t_2, w, c を用いて、 $d = \square$ (4) と表され、A'O間の距離 d' は、 $t_0, t_2, \Delta t, \Delta t_2, w, c$ を用いて、 $d' = \square$ (5) と表される。したがって、 $\frac{\Delta t}{\Delta t_2}$ は、 v, w, c を用いて、 $\frac{\Delta t}{\Delta t_2} = \square$ (6) と表される。これらのことから、観測者が聞く音の振動数 f_2 は、 v, w, c, f_0 を用いて、 $f_2 = \square$ (7) と表される。

その後、音源がO点を通過する前に、O点の観測者が聞く音の振動数は、 f_2 から f_2' に変化した。振動数 f_2' は、 v, w, c, f_0 を用いて、 $f_2' = \square$ (8) と表される。

III 図3のように、速さ w の一樣な風が常に真横に吹いている場合について考えよう。A点で時刻 $t=0$ に発した音の波面は、時刻 $t=t_3$ にO点に達した。そのときの波面を表す円の一部分が図3に示されている。この円の中心をB点とする。AB間の距離 s は、 t_3 を含んだ式で、 $s = \square$ (9) と表される。また、BO間の距離 s' は、 t_3 を含んだ式で、 $s' = \square$ (10) と表される。このとき、AO間の距離 d は、 t_3, w, c を用いて、 $d = \square$ (11) と表される。音源は、時刻 $t=\Delta t$ にA'点を通り、A'点で発した音の波面は、時刻 $t=t_3 + \Delta t$ にO点に達した。したがって、 $\frac{\Delta t}{\Delta t_3}$ は、 v, w, c を用いて表され、これらのことから、観測者が聞く音の振動数 f_3 は、 v, w, c, f_0 を用いて、 $f_3 = \square$ (12) と表される。

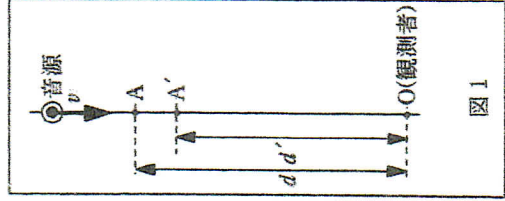


図1

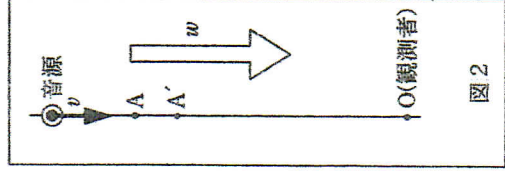


図2

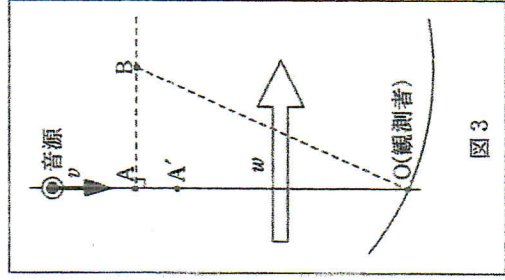


図3